**Осторожный пешеход.**

**Компоненты и подключение:**

* Ультразвуковой датчик - **IN1** 1 шт.
* Мотор- **M1**, **M2** 2 шт.

**Описание:**

Робот доезжает до препятствия и останавливается на расстоянии 20 см.

**Схема:**

Начало

Конец

Дистанция < 20 см

Да

Нет

Мотор 1 вперёд

Мотор 2 вперёд

Мотор 1 стоп

Мотор 2 стоп